

Geometría analítica al pla

Elements d' \mathbb{R}^2

Els elements de \mathbb{R}^2 són parelles de nombres reals. Normalment es representen dins un parèntesis i se separen per una coma:

$$(1, 2) \in \mathbb{R}^2$$

$$\mathbb{R}^3 \implies (x, y, z)$$

$$\mathbb{R}^4 \implies (x, y, z, t)$$

$$\mathbb{R}^n \implies (x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$$

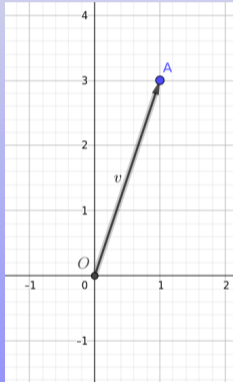
$$\mathbb{R}^\infty \implies (a_n)_n$$

Punts o vectors?

Un element de \mathbb{R}^2 es podem pensar com:

- $A = (1, 3)$: punt situat a 1 dreta/ 3 amunt. Normalment es representen amb lletres majúscules.
- $\vec{v} = (1, 3)$: vector que va de l'origen $(0, 0)$ al punt $(1, 3)$. Normalment es representen amb lletres minúscules en negreta o amb una fletxa al damunt.

Punts o vectors?



Suma de vectores

Els vectors/punts es poden sumar de la manera natural:

$$(4, 2) + (1, 4) = (4 + 1, 2 + 4) = (5, 6)$$

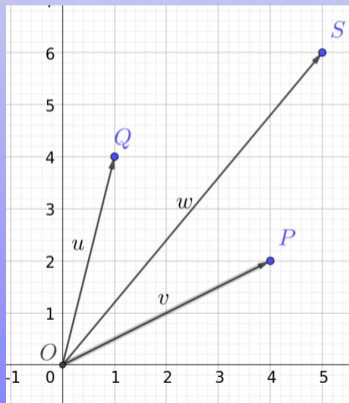
$$P = \vec{v} = (4, 2)$$

$$Q = \vec{u} = (1, 4)$$

$$S = \vec{w} = (5, 6)$$

$S = Q + \vec{v}$: Punt que s'obté en situar \vec{v} sortint de Q

$S = P + \vec{u}$: Punt que s'obté en situar \vec{u} sortint de P



Resta

Geomètricament, què fem quan restem?

$$(1, 2) - (2, 4) = (-1, -2)$$

Sabem que

$$P + \vec{v} = Q \implies \vec{v} \text{ va de } P \text{ a } Q$$

Aïllant:

$$\vec{v} = Q - P = \overrightarrow{PQ}$$

Resta: extrem menys origen

En restar dos punts obtenim el vector que va d'un a l'altre:

$$Q - P = \overrightarrow{PQ}$$

Producte **per** escalar

Els vectors els podem multiplicar per un nombre real (un escalar):

$$2 \cdot (1, 3) = (2, 6)$$

- En multiplicar un vector per un escalar obtenim un vector amb la mateixa direcció (estan alineat, són **linealment dependents**). El vector resultat pot ser més llarg o més curt.
- Si l'escalar pel qual multipliquem és negatiu, el vector resultant tindrà la **mateixa direcció** però **sentit contrari**, a més de ser més llarg o més curt.

Producte per escalar

Resumint:

Si tenim $\lambda \in \mathbb{R}$ (un escalar) i $\vec{v} = (v_x, v_y) \in \mathbb{R}^2$ (un vector), aleshores :

- \vec{v} i $\lambda\vec{v}$ tenen la mateixa direcció, perquè $\frac{v_y}{v_x} = \frac{\lambda v_y}{\lambda v_x}$
- Si $|\lambda| < 1$ el vector s'escurça ja que $|\lambda\vec{v}| = |\lambda| |\vec{v}| < |\vec{v}|$
- Si $|\lambda| > 1$ el vector s'allarga ja que $|\lambda\vec{v}| = |\lambda| |\vec{v}| > |\vec{v}|$
- Si $\lambda > 0$ $\lambda\vec{v}$ i \vec{v} tenen la mateixa direcció i sentida
- Si $\lambda < 0$ $\lambda\vec{v}$ i \vec{v} tenen la mateixa direcció però sentit contrari

Producte escalar

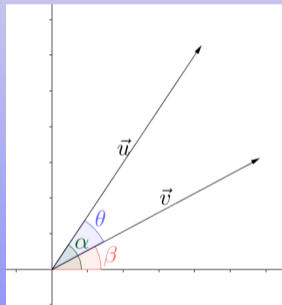
Volem calcular el cosinus de l'angle entre dos vectors $\vec{v} = (v_x, v_y)$ $\vec{u} = (u_x, u_y)$
Fent servir les fórmules de l'angle suma trobem
que:

$$\cos(\theta) = \cos(\alpha - \beta) = \cos \alpha \cos \beta + \sin \alpha \sin \beta$$

Recordant què són les coordenades dels vectors
fàcilment obtenim:

$$\cos(\alpha) = \frac{u_x}{|\vec{u}|} \quad \sin(\alpha) = \frac{u_y}{|\vec{u}|}$$

$$\cos(\beta) = \frac{v_x}{|\vec{v}|} \quad \sin(\beta) = \frac{v_y}{|\vec{v}|}$$



Producte escalar

Substituïnt i operant obtenim

$$\cos(\theta) = \frac{u_x \cdot v_x + u_y \cdot v_y}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$$

Al numerador d'aquest quocient se l'anomena **producte escalar**, i s'escriu:

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \langle u, v \rangle = u_x \cdot v_x + u_y \cdot v_y$$

Així, el cosinus de l'angle entre \vec{u} i \vec{v} s'escriurà:

$$\cos(\theta) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$$

Vectors perpendiculars

Vectors perpendiculars

Dos vectors \vec{v} i \vec{u} són perpendiculars si, i només si, el cosinus de l'angle que formen és nul, cosa que passarà quan

$$\vec{v} \cdot \vec{u} = 0$$

Vectors amb la mateixa direcció

Vecotrs amb la mateixa direcció

Dos vectors \vec{u} i \vec{v} tenen la mateixa direcció si són múltiples. És adir, existeix algun $\lambda \in \mathbb{R}$ de manera que

$$\vec{u} = \lambda \vec{v}$$

Si escrivim $\vec{u} = (u_1, u_2)$ i $\vec{v} = (v_1, v_2)$, això és equivalent a dir que les coordenades han de complir el següent sistema:

$$\left. \begin{aligned} u_1 &= \lambda v_1 \\ u_2 &= \lambda v_2 \end{aligned} \right\}$$

Fent igualació obtenim:

$$\left. \begin{aligned} \lambda &= \frac{u_1}{v_1} \\ \lambda &= \frac{u_2}{v_2} \end{aligned} \right\} \iff \frac{u_1}{v_1} = \frac{u_2}{v_2} \iff \boxed{u_1 \cdot v_2 - u_2 \cdot v_1 = 0}$$

Vectors amb la mateixa direcció

L'expressió

$$v_1 \cdot u_2 - v_2 \cdot u_1$$

s'anomena **determinant dels vectors** \vec{u} i \vec{v} . De fet, és producte escalar entre els vectors $\vec{v} = (v_1, v_2)$ i $\vec{u}^\perp = (u_2, -u_1)$:

$$v_1 \cdot u_2 - v_2 \cdot u_1 = 0 \iff \vec{v} \cdot \vec{u}^\perp = 0$$

És a dir:

Mateixa direcció

Dos vectors tenen la mateixa direcció si, en girar-ne un 90° serà perpendicular a l'altre.

Baricentre d'un triangle

Baricentre o centre de gravetat d'un triangle

És el punt on es tallen les mitjanes (van des de la meitat d'un costat al vèrtex oposat)

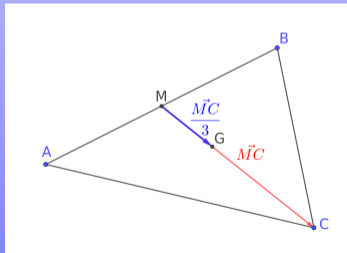
Propietat

Es troba a $\frac{1}{3}$ de la mitjana, a la part propera de la base.

Agafant, per exemple, el costat AB tindrem:

$$M = \frac{A + B}{2}$$

$$G = M + \frac{\vec{MC}}{3}$$



Equacions d'una recta

Equació d'una recta

Estableix una relació entre x i y de manera que el “lloc geomètric dels punts” sigui una recta.

L'equació la podem donar de diverses maneres

- Punt pendent
- Ordenada a l'origen i pendent
- Dos punts de pas
- **Un punt de pas i una direcció** ← És la més intuïtiva

Equació vectorial

Podeu ajudar-vos de l'applet de geogebra: <https://www.geogebra.org/m/desvaxjw>

Equació vectorial

Es tracta de donar un punt de pas, P , i un **vector director**, \vec{v} : Donats un punt de pas, P , i un **vector director**, els punts de la recta els obtenim allargant i escurçant \vec{v} i posant-lo sortint de P . És a dir:

$$(x, y) = P + \lambda \vec{v}$$

Observació

Si dues rectes tenen vectors directors múltiples, tindran la mateixa direcció (seran paral·lels o bé iguals).

Equació paramètrica

Donem $\vec{v} = (v_1, v_2)$ i $P = (p_1, p_2)$. L'equació vectorial la podem passar a dues equacions reals:

$$(x, y) = (p_1, p_2) + \lambda(v_1, v_2) \implies \begin{cases} x = p_1 + \lambda v_1 \\ y = p_2 + \lambda v_2 \end{cases}$$

En variar el paràmetre λ s'obtenen els valors de x i de y .

Equació contínua

Busquem ara una relació entre x i y directa, sense passar pel paràmetre λ . Per fer-ho ens mirem l'equació paramètrica com un sistema d'equacions i el resollem per λ fent igualació:

$$\left. \begin{array}{l} x = p_1 + \lambda v_1 \\ y = p_2 + \lambda v_2 \end{array} \right\} \implies \left. \begin{array}{l} \lambda = \frac{x - p_1}{v_1} \\ \lambda = \frac{y - p_2}{v_2} \end{array} \right\} \implies \boxed{\frac{x - p_1}{v_1} = \frac{y - p_2}{v_2}}$$

Observació

Les rectes horitzontals o verticals no es poden representar en contínua, ja que o bé $v_2 = 0$ (recta horitzontal) o bé $v_1 = 0$ (recta vertical).

Equació general o implícita d'una recta

L'equació contínua la podem reescriure:

$$\frac{x - p_1}{v_1} = \frac{y - p_2}{v_2} \implies (x - p_1)v_2 = (y - p_2)v_1 \implies \underbrace{v_2x - v_1y}_{Ax+By} + \overbrace{p_2v_1 - p_1v_2}^C = 0$$

$$Ax + By + C = 0$$

Gradient d'una recta

El vector (A, B) s'anomena **gradient** de la recta, i és un vector ortogonal a la direcció de la recta: $(A, B) = (v_2, -v_1) \perp (v_1, v_2)$.

Equació explícita

De l'equació general podem aïllar y i pensar la recta com una funció afí:

$$Ax + By + C = 0 \implies y = -\frac{A}{B}x - \frac{C}{B}$$

Recordant que $A = v_2$ i $B = -v_1$, ens quedarà:

$$y = \underbrace{\frac{v_2}{v_1}}_m \cdot x + n$$

Observació

Observeu que les rectes verticals no es poden escriure en forma explícita, ja que $v_1 = 0$.

Pendent

Com el vector director era $\vec{v} = (v_1, v_2)$, el pendent $m = \frac{v_2}{v_1}$, el pendent de la recta, coincideix amb la tangen de l'angle que forma el vector amb l'eix d'abscises.

Posició relativa de rectes

Al pla dues rectes poden ser:

- Paral·leles: mateixa direcció però diferents punts de pas. **Cap punt en comú**
- Iguals o coincidents: mateixa direcció i un punt de pas en comú. **Infinits punts en comú**
- Secants o incidents: direccions diferents. **Exactament un punt en comú.**

Observació

Això només és cert en geometria Euclidiana. Si es nega el cinquè postulat d'Euclides es creen diferents geometries no-Euclidianes (esfèrica, hiperbòlica, el·líptica) on això no és cert!

Rectes amb la mateixa direcció

En forma vectorial:

$$r : (x, y) = P + \lambda \vec{u} \quad s : (x, y) = Q + k \vec{v}$$

Hauran de tenir vectors directores \vec{u} i \vec{v} amb la mateixa direcció, cosa que passarà si:

- Els vectors directores tenen el mateix pendent: $\frac{u_2}{u_1} = \frac{v_2}{v_1}$
- Els vectors directores són proporcionals: $\frac{u_1}{v_1} = \frac{u_2}{v_2}$
- En girar un vector director 90° el producte escalar és nul: $u_1v_2 - u_2v_1 = 0$

Si, a més a més, el pun P compleix l'equació de s , aleshores seran la mateixa recta.

Rectes amb la mateixa direcció: equació general

En forma general:

$$r : Ax + By + C = 0 \quad s : A'x + B'y + C' = 0$$

Raonem igual amb els vectors ortogonals (A, B) i (A', B') :

- Vectors ortogonals amb el mateix pendent: $\frac{B}{A} = \frac{B'}{A'}$
- Els vectors ortogonals són proporcionals: $\frac{A}{B} = \frac{A'}{B'}$
- En girar 90° un vector ortogonal, el producte escalar serà 0: $AB' - BA' = 0$

Si, a més a més, la proporció entre els vectors ortogonals es manté amb C , aleshores seran la mateixa recta:

$$\frac{A}{A'} = \frac{B}{B'} = \frac{C}{C'}$$

Rectes secants o incidents

Dues rectes són secants o incidents si es tallen en un punt, cosa que passarà si:

- Tenen direccions diferents:

- Vectors directors amb diferent pendent: $\frac{u_2}{u_1} \neq \frac{v_2}{v_1}$

- Vectors directors no proporcionals: $\frac{u_1}{v_1} \neq \frac{u_2}{v_2}$

- En girar un vector director 90° no queden perpendiculars: $u_1v_2 - u_2v_1 \neq 0$

- Els vectors ortogonals tenen direccions diferents:

- Vectors ortogonals amb diferent pendent: $\frac{B}{A} \neq \frac{B'}{A'}$

- Vectors ortogonals no proporcionals: $\frac{A}{A'} \neq \frac{B}{B'}$

- En girar-ne un 90° no queden perpendiculars: $A \cdot B' - B \cdot A' \neq 0$

Angle entre rectes

Angle entre rectes

L'angle que formen dues rectes és

- L'angle que formen els seus vectors directors
- L'angle que formen els seus vectors ortogonals

Rectes perpendiculars

Dues rectes secants són perpendiculars si:

- Els seus vectors directors són perpendiculars: $u_1 \cdot v_1 + u_2 \cdot v_2 = 0$
- Els seus vectors normals són perpendiculars: $A \cdot A' + B \cdot B' = 0$

Distància entre un punt i una recta

Es recomana seguir l'explicació juntament amb l'applet de geogebra

<https://www.geogebra.org/m/wd3ret7c>

Considerem una recta $r : Ax + By + C = 0$ i un punt $P = (p_1, p_2)$ (exterior). Ens preguntem quant val $d(P, r)$?

- 1 Agafem $Q = (x, y)$ un punt qualsevol de la recta. Les coordenades de Q compleixen l'equació $Ax + By + C = 0$.
- 2 Per trigonometria trobem que

$$d(P, r) = \left\| \vec{QP} \right\| \cdot \cos(\alpha)$$

- 3 Considerem el vector "gradient" unitari (mòdul 1):

$$\vec{v} = \frac{(A, B)}{\sqrt{A^2 + B^2}}$$

Alerta, no sabem si té el sentit que volem o sentit contrari: l'angle que formen \vec{v} i \vec{QP} podria ser α o $180 - \alpha$.

Distància d'un punt a una recta

- 4 Si fem el producte escalar entre \overrightarrow{QP} i \vec{v} , recordant que $\|\vec{v}\| = 1$, obtenim:

$$\overrightarrow{QP} \cdot \vec{v} = \begin{cases} \|QP\| \cdot \cos \alpha = d(P, r) & \text{si l'angle és } \alpha \\ \|QP\| \cdot \underbrace{\cos(180 - \alpha)}_{-\cos \alpha} = -d(P, r) & \text{si l'angle és } 180 - \alpha \end{cases}$$

Per tant, tindrem

$$d(P, r) = \left| \overrightarrow{QP} \cdot \vec{v} \right|$$

- 5 Calculem ara el producte escalar:

$$\begin{aligned} \left| \overrightarrow{QP} \cdot \vec{v} \right| &= \left| \frac{(A, B)}{\sqrt{A^2 + B^2}} \cdot (p_1 - x, p_2 - y) \right| = \frac{|A(p_1 - x) + B(p_2 - y)|}{\sqrt{A^2 + B^2}} = \\ &= \frac{|Ap_1 + Bp_2 - \overbrace{(Ax + By)}^{-C}|}{\sqrt{A^2 + B^2}} = \frac{|Ap_1 + Bp_2 + C|}{\sqrt{A^2 + B^2}} \end{aligned}$$

Distància d'un punt a una recta

Per tant:

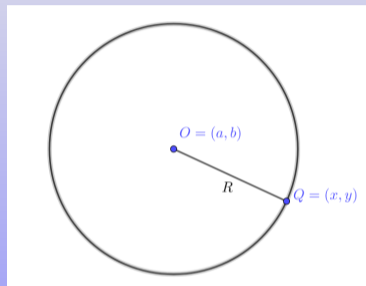
$$d(P, r) = \frac{|Ap_1 + Bp_2 + C|}{\sqrt{A^2 + B^2}}$$

Les còniques són les corbes que s'obtenen intersecant un con amb un pla. S'obtenenen 4 tipus de rectes:

- Circumferències
- El·lipses
- Hipèrboles
- Paràboles

Equació d'una circumferència

El conjunt de punts (lloc geomètric) del pla que es troben sobre una circumferència de centre $O = (a, b)$ i radi R compleixen una certa equació.



Considerem un punt qualsevol de la circumferència, $Q = (x, y)$. L'equació que s'ha de complir es dedueix de la següent condició

$$\|\overrightarrow{OQ}\| = R$$

Equació d'una circumferència

Si ara escrivim

$$\overrightarrow{OQ} = Q - O = (x - a, y - b)$$

l'equació quedarà:

$$\sqrt{(x - a)^2 + (y - b)^2} = R$$

Normalment, l'equació es presenta sense l'arrel (elevant al quadrat les dues bandes):

$$(x - a)^2 + (y - b)^2 = R^2$$